MANUALE DI ISTRUZIONI

DY8918B e DY8918 (Carbonio)

SPECIFICHE E-RAZOR 450 RTF DY8918 E DY8918B

Lunghezza: 655 mm
Diametro rotore principale: 720 mm
Diametro rotore di coda: 135 mm
Altezza: 235 mm
Peso con batteria: 670 g
Batteria: Li-Po 11.1V 2200 mAh 15C
Motore: Brushless 2750KV
Radiocomando: 6 canali 2.4 GHz
ESC: 40A brushless
Carica batterie: bilanciato
Ricevente: 6 canali 2.4 GHz
Servocomandi: 4 pezzi x 9 g

AVVERTENZE

In quanto piloti di questo elicottero, voi siete i soli responsabili di un utilizzo consapevole che non metta in pericolo voi o altri o possa danneggiare la proprietà o le cose altrui.

Questo modello è controllato da un segnale radio che è soggetto a interferenze da una varietà di sorgenti esterne al vostro controllo. Queste interferenze possono essere causa di una momentanea perdita di controllo del mezzo, per questo motivo è consigliabile mantenere una distanza di sicurezza da tutte le cose e le persone durante l'utilizzo per scongiurare la possibilità di collisioni o lesioni.

1 Non utilizzare mai il modello con batterie scariche nel radiocomando.

2 Evitare di utilizzare il modello in strade dove potrebbero verificarsi danni o lesioni. Utilizzare sempre il modello in un'area aperta lontana da auto, traffico o persone. Non utilizzare per nessun motivo il modello in aree frequentate da persone.

3 Seguire scrupolosamente le indicazioni e gli avvisi forniti in questo manuale per questo prodotto e per tutti gli accessori (carica batterie, batterie ricaricabili, etc.) che andrete a utilizzare.

4 Mantenere tutte le piccole parti, le parti elettriche e qualsiasi componente possa essere pericoloso, lontano dalla portata dei bambini. L'umidità può danneggiare i componenti elettronici. Evitare l'esposizione all'acqua per tutto l'equipaggiamento che non sia stato appositamente studiato per questo scopo.

5 Non leccare o mettersi una qualsiasi parte del modello in bocca perché questo potrebbe essere causa di lesioni gravi, anche mortali.

CONTENUTO DELLA CONFEZIONE

1. Elicottero MyEvo E-RAZOR 450 Pronto al volo
2. Radiocomando e ricevente 6 canali 2.4 GHz
3. Adattatore AC / DC per carica batterie
4. Batteria Li-Po 11.1V 2200 mAh 15C
5. Carica batterie bilanciato

RICARICA DELLE BATTERIE E AVVERTENZE

E' importante che utilizziate solo il carica batterie bilanciato incluso nella confezione per ricaricare la batteria Li-Po a corredo dell'elicottero. La batteria fornita è equipaggiata con uno speciale circuito di protezione e monta un connettore compatibile solamente con questo carica batterie.
Tentare di ricaricare la batteria con un diverso carica batterie o con un carica batterie non compatibile con le batterie Li-Po potrebbe danneggiarle gravemente.
Prima di procedere, poi, si consiglia di leggere approfonditamente tutto il manuale e in particolare le sezioni riguardanti le batterie.
Il carica batterie incluso dovrebbe riuscire a caricare una batteria Li-Po quasi completamente scarica in circa un'ora e mezza, due ore. In certi casi il tempo di carica potrebbe essere inferiore se la batteria fosse ancora parzialmente carica.

Non lasciare mai le batterie incustodite durante il processo di ricarica.

ATTENZIONE:

La batteria fornita a corredo dell'elicottero arriverà parzialmente carica. Per questo motivo la carica iniziale potrebbe durare un tempo inferiore rispetto a quanto indicato nel paragrafo precedente.
Il caricatore richiede 3 Ampere di corrente e una tensione tra 11.5V e 15V DC, che può essere ottenuta dall'adattatore AC DC da 12V.
Non tentare mai di collegare direttamente il caricatore bilanciato a una presa di corrente AC senza l'utilizzo dell'apposito adattatore.

MANUALE DEL RADIOCOMANDO

Antenna

LED di stato

Indicatore carica batteria

Manopola regolazione V2

Manopola regolazione V1

Motore ON/OFF

Switch volo normale o 3D

Trim Throttle

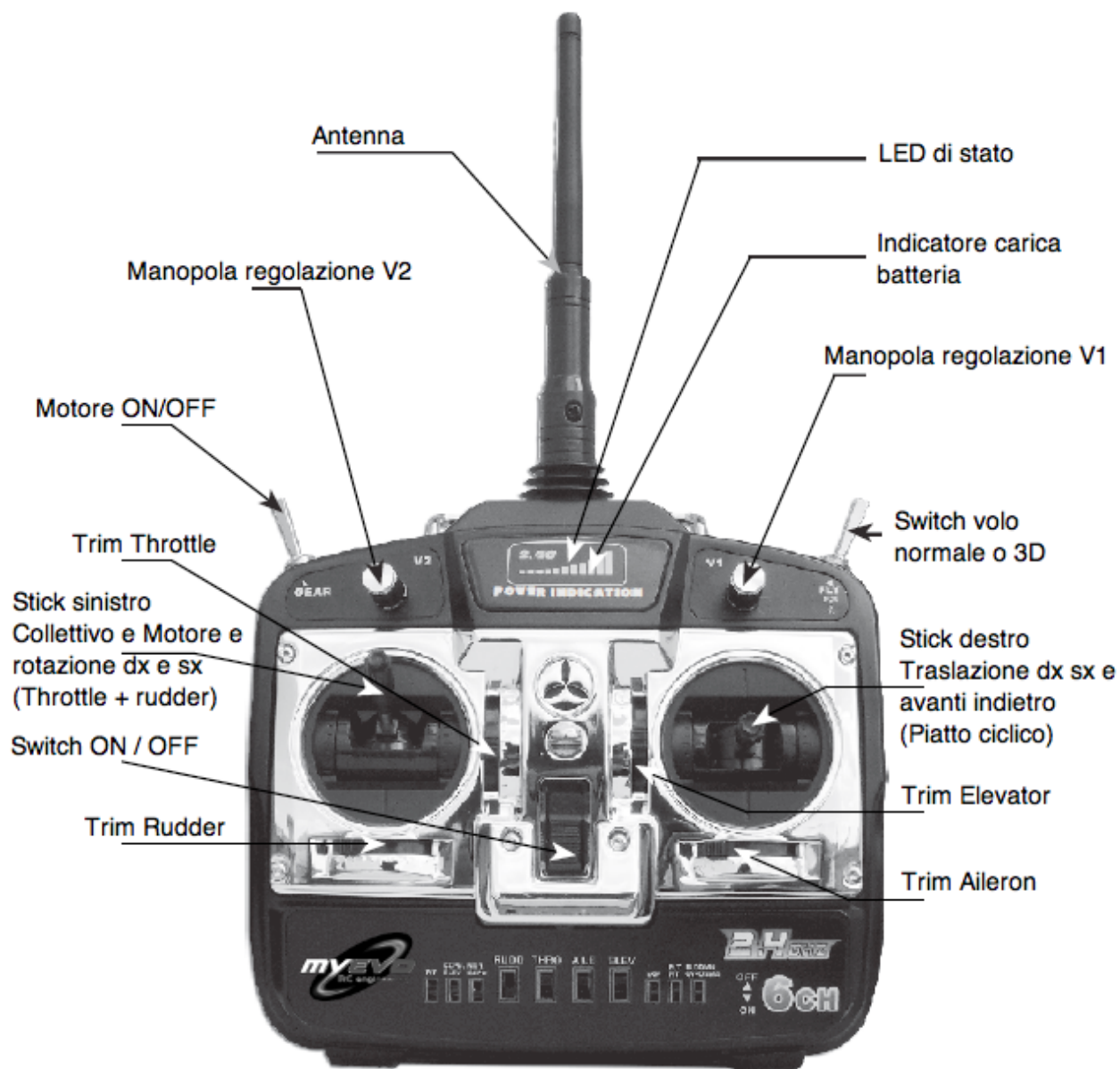
Stick sinistro Collettivo e Motore e rotazione dx e sx (Throttle + rudder)

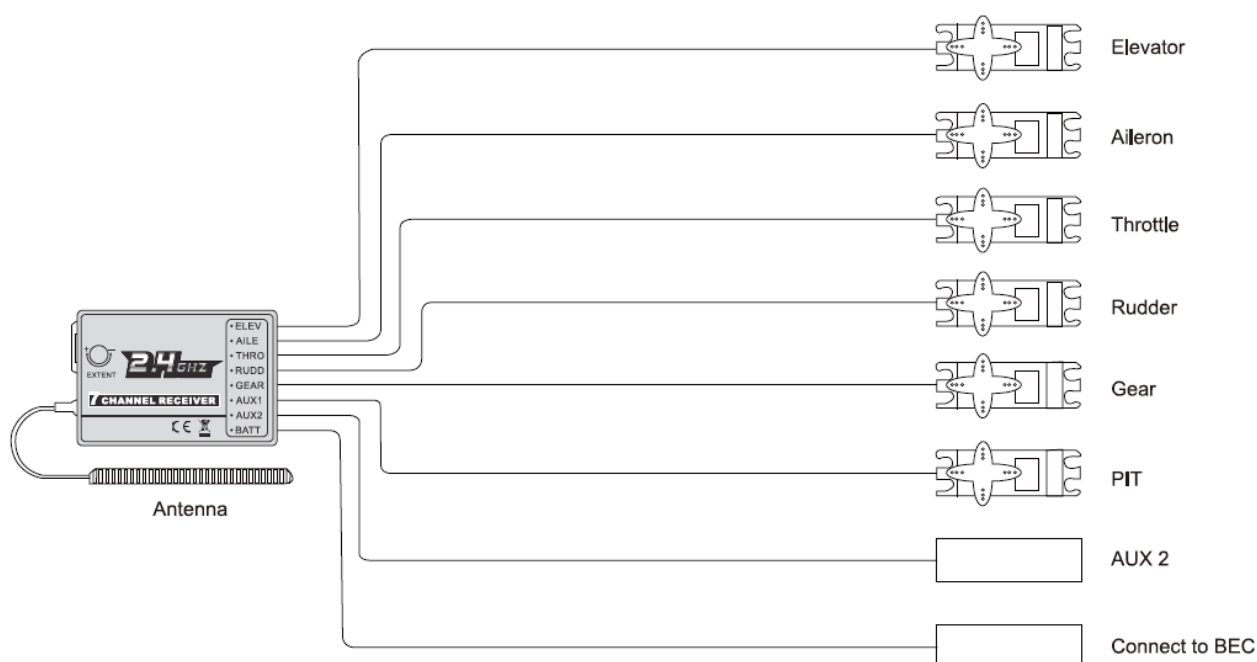
Stick destro Traslazione dx sx e avanti indietro (Piatto ciclico)

Switch ON / OFF

Trim Elevator

Trim Rudder

Trim Aileron

POSIZIONE DIP SWITCH

COLLEGAMENTI RICEVENTE

FUNZIONI DEL RADIOCOMANDO

POSIZIONE PREDEFINITA DIP SWITCH PER ELICOTTERO E-RAZOR

La posizione predefinita per tutti i DIP switch è in alto (OFF) a parte gli switch 3 e 4 in basso (ON).

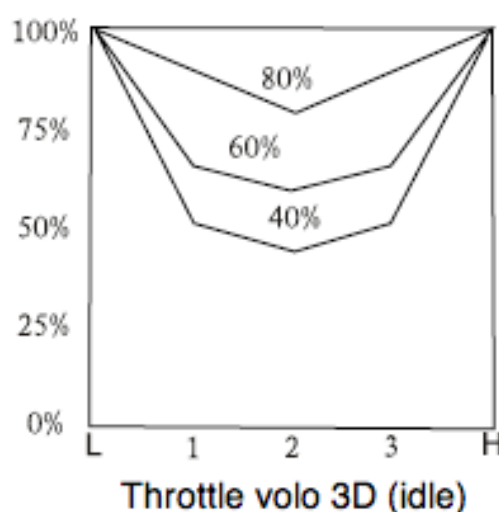
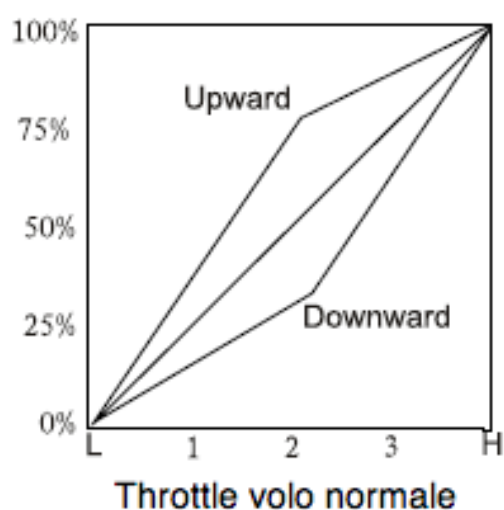
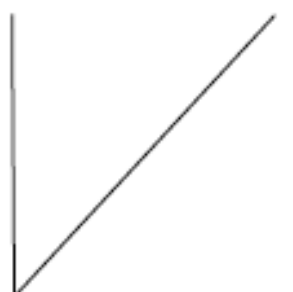
REGOLAZIONE PITCH PER VOLO NORMALE E 3D (IDLE) - DIP SWITCH PLT/PIT

Portare su ON (basso) lo switch 9 (PLT/PIT) e su OFF gli switch 8 (EXP) e 10 (RUDD MIX/GYRO SENS). Portare le manopole V1 e V2 nella posizione 0 (ore 12).
La manopola V1 regola il Pitch minimo in volo normale, mentre la manopola V2 regola il range max/min del Pitch in volo 3d (idle).
Alcuni valori d'esempio per V2 in base alla posizione:
ore 9: +/- 5 gradi, ore 12: +/- 10 gradi, ore 3: +/- 12 gradi
Alcuni valori d'esempio per V1 in base alla posizione:
ore 9: -6 gradi, ore 10: -4 gradi, ore 11: -3 gradi, ore 12: -2 gradi, ore 1: 0 gradi, ore 2: +1 grado, ore 3: +2 gradi.
Una volta settati i valori desiderati riportare lo switch PLT/PIT su OFF (alto).

REGOLAZIONE SENSIBILITA' GIROSCOPIO E MISCELATORE

Portare su ON (basso) lo switch 10 (RUDD MIX/GYRO SENS) e su OFF gli switch 8 e 9. Portare le manopole V1 e V2 nella posizione 0 (ore 12).
La manopola V1 regola il guadagno del giroscopio, la manopola V2 il miscelatore (Revo Mix).
Una volta impostati i valori desiderati riportare lo switch su OFF.

REGOLAZIONE CURVA THROTTLE E FUNZIONAMENTO ESPONENZIALE SERVOCOMANDI

Portare su ON (basso) lo switch 8 (EXP) e su OFF gli switch 9 e 10. Portare le manopole V1 e V2 nella posizione 0 (ore 12).
Portare lo switch per la selezione della modalità di volo su Normale.
Girando verso destra (+) la manopola V1 si sposta il punto centrale della curva del throttle fino all'80%. Viceversa girandola a sinistra (-), il punto centrale della curva del throttle si abbassa fino al 40%.
Portare ora lo switch per la selezione della modalità di volo su 3D (idle).
La posizione 0 di V1 (ore 12) corrisponde al 60% di throttle. Agendo sulla manopola V1 si può variare tale valore dal 40% all'80%.

Per regolare la risposta dei servocomandi, invece, agire sulla manopola V2. In posizione 0 la curva è lineare. Portando V2 verso destra (+) la curva diventa esponenziale. Portando V2 verso sinistra (-) la curva diventa esponenziale inversa.

SETTAGGI INIZIALI CONSIGLIATI

Verificare che gli switch EXP, PLT/PIT, RUD MIX/GYRO SENSE siano tutti verso l'alto (OFF).
Accendere la radio e attendere fino a che i led smettono di lampeggiare.

EXP: Impostare V1 (manopola destra) sulle ore 3, V2 (manopola sinistra) sulle ore 10.
Portare lo switch EXP in basso (ON), attendere un paio di secondi, poi alzare di nuovo lo switch per memorizzare i parametri.

PLT/PIT: Impostare V1 sulle ore 10 e V2 sulle 12.
Portare lo switch PLT/PIT in basso, attendere un paio di secondi, poi alzare di nuovo lo switch per memorizzare i parametri.

RUD MIX/GYRO SENS: Girare V2 in senso antiorario fino a fine corsa (ore 7 circa). Impostare V1 sulle ore 2.
Portare lo switch RUD MIX/GYRO SENS in basso, attendere un paio di secondi, poi alzare di nuovo lo switch per memorizzare i parametri.

SEQUENZA ACCENSIONE RADIOCOMANDO E ELICOTTERO

Attenzione! Questa procedura va seguita scrupolosamente per la vostra sicurezza.

La radio e la ricevente si abbinano ogni volta che sono alimentate. Il radiocomando manda il segnale di binding (codice accoppiamento con la ricevente) per circa 12 secondi dopo l'accensione. Occorre pertanto collegare la batteria dell'elicottero in questa finestra temporale. Se la ricevente non fosse accesa in questo intervallo (o addirittura prima dell'accensione della radio), il giroscopio andrebbe in time out e non s’inizializzerebbe correttamente (led rosso blu lampeggiante). Se invece la procedura è eseguita correttamente, il led del giroscopio diventa blu fisso.

1. Verificare che sia lo switch GEAR che lo switch volo 3D siano abbassati (lontani da voi che avete la radio in mano). QUESTO PUNTO E' IMPORTANTISSIMO PER LA SICUREZZA.
2. Verificare che lo stick del collettivo/throttle sia completamente abbassato e il relativo trim sia in posizione centrale.
3. Accendere SEMPRE PRIMA LA RADIO e contare fino a cinque.
4. Collegare la batteria dell'elicottero e non toccarlo (il led del giroscopio lampeggia rosso quando si sta impostando).
5. Se il giroscopio s’inizializza correttamente, il led diventa fisso blu. Altrimenti lampeggerà alternando blu e rosso. Se così fosse scollegare velocemente la batteria dell'elicottero e ricollegarla per far rieseguire la procedura. Se ancora non funzionasse, ripetere la procedura dall'inizio.
6. Il comando throttle non funzionerà ancora fino a che non tirerete verso di voi lo switch GEAR e lo riabbasserete (nuova procedura di sicurezza). A questo punto l'elicottero è pronto per il volo.

REGOLAZIONE LUNGHEZZA E TENSIONE STICK

Per regolare la lunghezza degli stick, sbloccarli con una chiave a brugola di 1,5 mm. Poi girare lo stick in senso orario o antiorario per regolarne la lunghezza. Una volta impostata la lunghezza desiderata, bloccare lo stick con la chiave a brugola.

Per regolare la tensione degli stick, rimuovere le batterie e le quattro viti sul retro facendo attenzione a non rompere nulla. Rimuovere la scheda PCB e regolare le viti in base alla tensione desiderata (in senso orario per indurire, in senso antiorario per ammorbidire).

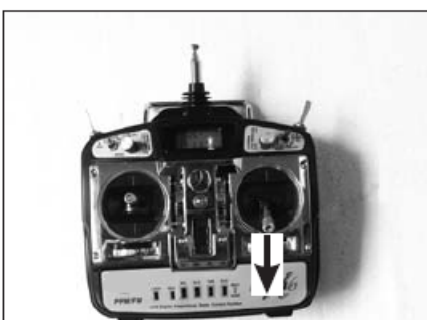
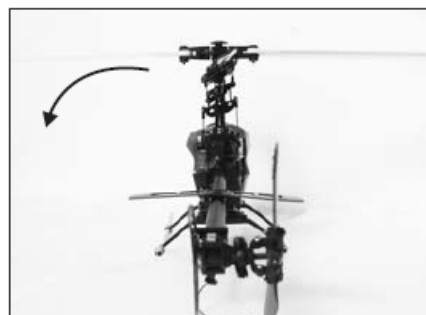
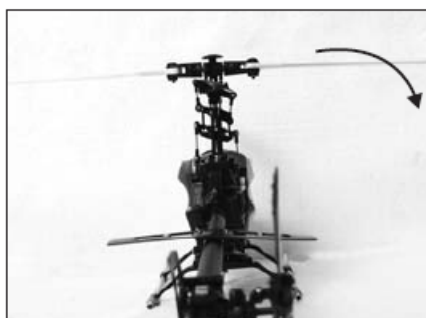
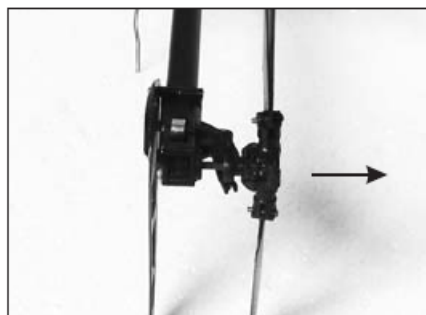
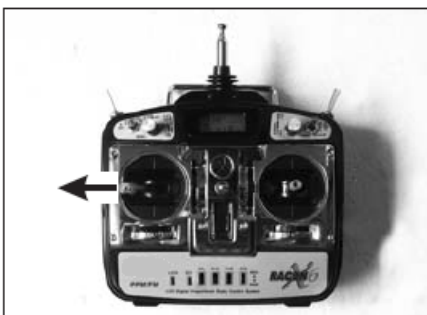
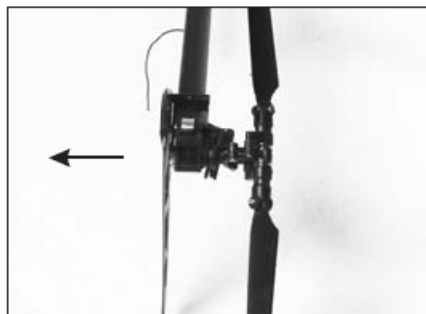
TEST DI CONTROLLO

Benché ogni elicottero sia controllato e testato in fabbrica, è una buona idea spendere qualche minuto per testare i comandi prima di ogni volo per assicurarsi che nessun servocomando o altra parte in movimento sia danneggiata o non risponda correttamente.
Prima di procedere, disconnettere i tre cavi che collegano motore ed ESC. Non è sicuro eseguire il test di controllo con il motore collegato all'ESC.

Posizionarsi di fianco all'elicottero. Muovere lo stick del collettivo (stick sinistro) verso l'alto e il basso. Quando lo stick è spinto in alto, il piatto oscillante dovrebbe alzarsi, aumentando il passo delle ali del rotore principale.

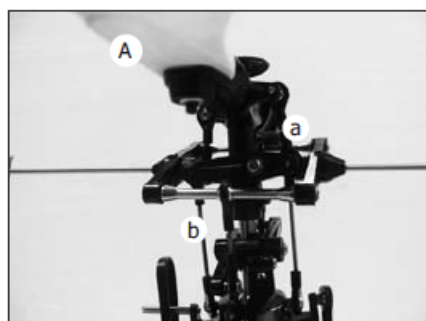
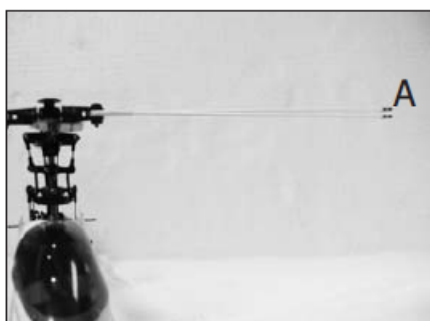
Abbassandolo, viceversa, il piatto dovrebbe abbassarsi decrementando il passo delle ali.

Sempre mantenendosi sul fianco dell'elicottero, muovere lo stick destro verso l'alto e il basso per controllare il comando elevator. Quando lo stick è spinto avanti, il piatto oscillante dovrebbe inclinarsi in avanti.

Viceversa, tirando indietro lo stick, il piatto dovrebbe inclinarsi in dietro.

Adesso posizionatevi dietro all'elicottero (il rotore di coda è proprio davanti a voi). Muovete a destra e sinistra il controllo dell'aileron (stick destro). Il piatto oscillante deve inclinarsi verso destra o sinistra, in base al movimento dello stick.

Infine, sempre guardando l'elicottero dal retro, muovete lo stick sinistro a destra e sinistra e verificate il movimento del rotore di coda.

PROCEDURA DI ALLINEAMENTO PALE ROTORE PRINCIPALE

ATTENZIONE: Mantenere sempre una distanza di sicurezza (7/10 metri) quando si stanno regolando le ali del rotore principale!

La corretta regolazione delle ali del rotore principale è fondamentale per ottenere buone performance durante il volo. Se le ali non fossero in equilibrio, potrebbero causare vibrazioni, instabilità e perdita di potenza dovuta a un'aumentata resistenza. Benché ogni elicottero sia tarato correttamente dal produttore, regolazioni minime potrebbero essere necessarie in seguito alla spedizione del modello o quando le ali fossero state sostituite o riparate.

Attenersi quindi ai seguenti suggerimenti per regolarle correttamente.
Prima di procedere con un volo di prova di un modello nuovo o al quale siano state apportate modifiche o riparazioni, assicuratevi che le pale del rotore principale siano state correttamente installate e fissate. I dadi delle pale del rotore principale dovrebbero essere stretti in modo che le stesse possano muoversi solo leggermente all'interno del supporto applicando una pressione moderata. Non lasciare mai che le stesse possano muoversi liberamente nel supporto (in tal caso stringere opportunamente il dado).
Dopo aver alimentato il modello e aver aspettato il tempo necessario affinché l'ESC e il giroscopio si siano correttamente inizializzati, aumentare la velocità di rotazione del motore. E' possibile vedere se le ali sono allineate sia lasciando il modello a terra che alzandolo a livello degli occhi. Eventualmente potete anche farvi aiutare da un amico in questa fase. Ricordate ancora di mantenere una distanza di sicurezza (7/10 metri) dall'elicottero durante questa procedura per la vostra sicurezza.
Se le ali non fossero allineate, prendete nota di qual è più alta e quale più bassa grazie al nastro adesivo colorato applicato su una sola ala.
Per regolare l'allineamento utilizzare le aste collegate al rotore principale. Effettuare piccole regolazioni su entrambi i lati e verificare di volta in volta il nuovo settaggio. Se necessario ripetere l'operazione.
Una volta fatti i necessari aggiustamenti, l'elicottero volerà stabilmente e senza scossoni.

ATTENZIONE!

Questo elicottero non è un giocattolo. L'utilizzo non corretto può causare lesioni anche gravi o danneggiare le cose che vi sono vicine. Se siete un neofita del volo RC vi suggeriamo caldamente di trovare un pilota con esperienza che possa assistervi durante i primi passi.

1. E' assolutamente necessario leggere tutto questo manuale prima di utilizzare l'elicottero. E' altresì necessario verificare che tutti i sistemi di controllo e i collegamenti meccanici funzionino correttamente prima di qualsiasi volo. La sicurezza deve essere messa al primo posto.
2. Dato che l'elicottero vola a velocità molto sostenuta, potrebbe essere causa di pericolo. Per questo motivo la scelta di un adeguato campo di volo riveste una scelta fondamentale.
3. Non volare mai vicino a gruppi di persone, cavi dell'alta tensione o alberi per assicurare la vostra e l'altrui sicurezza.
4. Non volare con cattivo tempo (pioggia, temporali) per motivi di sicurezza.
5. Ai principianti è consigliabile volare in un'area aperta, sgombra da ostacoli, e utilizzare il set di training per la pratica. In tal modo l'elicottero è in parte protetto e gli eventuali danni causati da manovre errate potranno essere limitati.

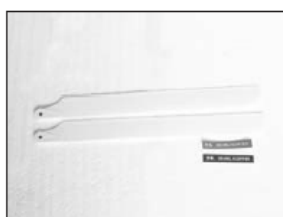
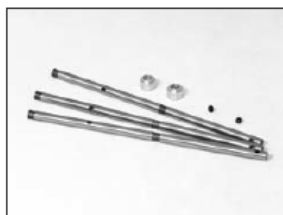
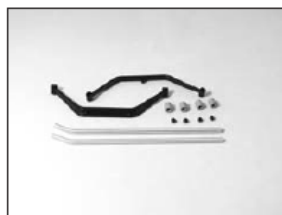
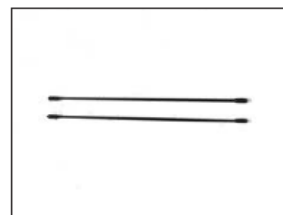
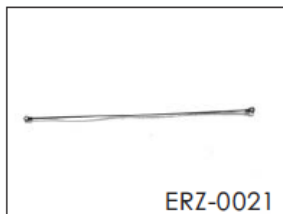
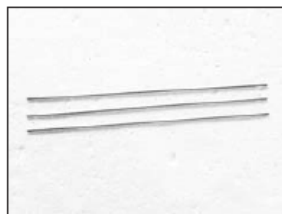
ELENCO PARTI DI RICAMBIO DY8918B E DY8918 (CARBONIO)

ERZ-001 Pale rotore principale
ERZ-002 Palette di plastica
ERZ-003 Pale rotore di coda
ERZ-004 Canopy (fusoliera)
ERZ-005 Supporti fissaggio pale rotore principale
ERZ-006 Testa rotore principale
ERZ-007 Seesaw e set bracci sf
ERZ-008 Washout base e Control Arm
ERZ-009 Set collegamento aste
ERZ-0010 Telaio principale
ERZ-0011 Set rotore coda
ERZ-0012 Set controllo pale rotore coda
ERZ-0013 Supporto pale rotore coda
ERZ-0014 Supporto Fly Bar
ERZ-0015 Coda elicottero
ERZ-0016 Piatto oscillante
ERZ-0017 Albero principale
ERZ-0018 Ingranaggi rotore principale
ERZ-0019 Pattini atterraggio
ERZ-0020 Asticelle supporto coda
ERZ-0021 Asta controllo servocomando rotore coda
ERZ-0022 Stabilizzatori orizzontale e verticale coda
ERZ-0023 Fly bar
ERZ-0024 Albero rotore coda
ERZ-0025 Cinghia trasmissione
ERZ-0026 Supporto pale rotore principale
ERZ-0027 Cuscinetto mono direzionale
ERZ-0028 Cuscinetti 5x11x5
ERZ-0029 Cuscinetti 3x8x4 e 3x6x2.5
ERZ-0030 Cuscinetti 3x8x3
ERZ-0031 Cuscinetti 2x5x2.5
ERZ-0032 Aste collegamento varie misure
ERZ-0033 Supporto montaggio ingranaggio principale
ERZ-0034 Pignone motore
ERZ-0035 Perno cuscinetto mono direzionale
ERZ-0036 Supporti montaggio servocomando rotore coda
ERZ-0037 Supporto rotore coda
ERZ-0038 Fascette fissaggio
ERZ-0039 Supporto fissaggio motore
ERZ-0040 Perno collegamento pale principali
ERZ-0041 O-Ring
ERZ-0042 Ruote per cinghia dentata
DYE-1004 ESC 40A
DY-6006 11.1V 2200 mAh 15C
DYR-100X Ricevente 6 canali
DYM-0011 Motore Brushless
DYT-101X Radiocomando 6 canali
DYC-1102 Carica batterie bilanciato

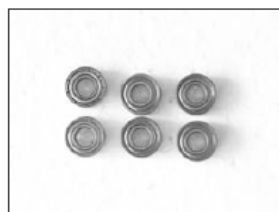
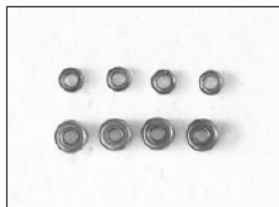
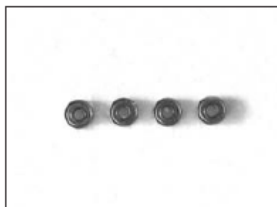
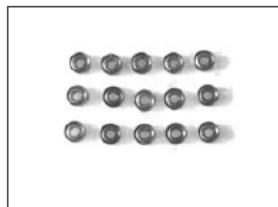
UPGRADE METALLO

ERZ-101 come ERZ-005 ma metallo
ERZ-102 come ERZ-006 ma metallo
ERZ-103 Seesaw metallo
ERZ-104 Bracci Sf metallo
ERZ-105 come ERZ-0014 ma metallo
ERZ-106 Washout control arm metallo
ERZ-107 Washout base metallo
ERZ-108 come ERZ-0013 ma metallo
ERZ-109 come ERZ-0016 ma metallo
ERZ-110 come ERZ-0011 ma metallo
ERZ-111 Supporto metallo Canopy
ERZ-112 come ERZ-0012 ma metallo
PRO3252 Pale rotore principale in fibra di vetro (325 mm)
PRO3251 Pale rotore principale in fibra di carbonio (325 mm)
PRO0621 Pale rotore coda in fibra di carbonio (62 mm)
PROC001 Canopy in fibra di vetro

UPGRADE CARBONIO

EZR 113 Telaio
EZR 114 Stabilizzatori
EZR 115 Coda
EZR 116 Canopy
EZR 117 Assi 4 mm
PRO 0621 Pale ruotino coda

Main blade
ERZ-001
Plastic paddle
ERZ-002
Tail blade
ERZ-003
Canopy set
ERZ-004
Main blade clamp set
ERZ-005
Main blade housing
ERZ-006
Seesaw and sf-arm set
ERZ-007
ERZ-008
Washout control arm
and washout base set
Linkage rod set
ERZ-009
Main frame set
ERZ-0010
Tail driven set
ERZ-0011
Tail blade controlling set
ERZ-0012
Tail blade clamp set
ERZ-0013
Fly bar caddles
ERZ-0014
Tail boom set
ERZ-0015
Swash plate set
ERZ-0016
Main shaft set
ERZ-0017
Main gear set
ERZ-0018
Landing skid set
ERZ-0019
Tail driven pedestal set
ERZ-0020
ERZ-0021
Tail servo control
push rod set
ERZ-0022
Vertical and horizontal
tail blade set
Fly bar
ERZ-0023
Tail blade main shaft set
ERZ-0024

Belt
ERZ-0025

Blade holder
ERZ-0026

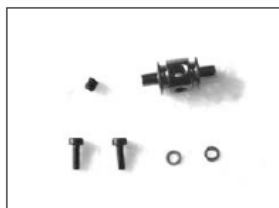
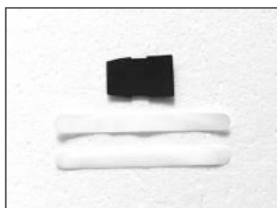
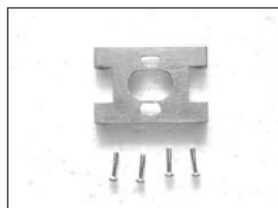
One way bearing
ERZ-0027

Bearing 5x11x5
ERZ-0028

Bearing 3x8x4 and 3x6x2. 5
ERZ-0029

Bearing 3x8x3
ERZ-0030

Bearing 2x5x2. 5
ERZ-0031

Connecting rod
ERZ-0032

Main gear center mount
ERZ-0033

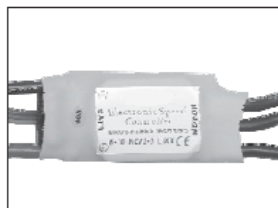
Motor gear
ERZ-0034

One way bearing ring
ERZ-0035

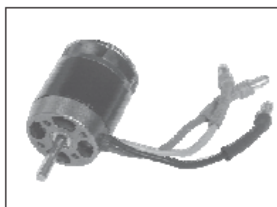
Tail servo mount
ERZ-0036

Tail rotor housing
ERZ-0037

Hook loop fastening tape
ERZ-0038

Motor mount set
ERZ-0039

Feathering shaft set
ERZ-0040

O-ring
ERZ-0041

Belt wheel set
ERZ-0042

40A Esc
DYE-1004

DY-6006
11. 1V 2200MAH 15C
Li-Po battery

6CH Receiver
DYR-100X

Brushless Motor
DYM-0011

6ch transmitter
DYT-101X

Balance charger
DYC-1102

UPGRADE IN METALLO

UPGRADE IN CARBONIO

ERZ 113

ERZ 114

PRO 0621

ERZ 115

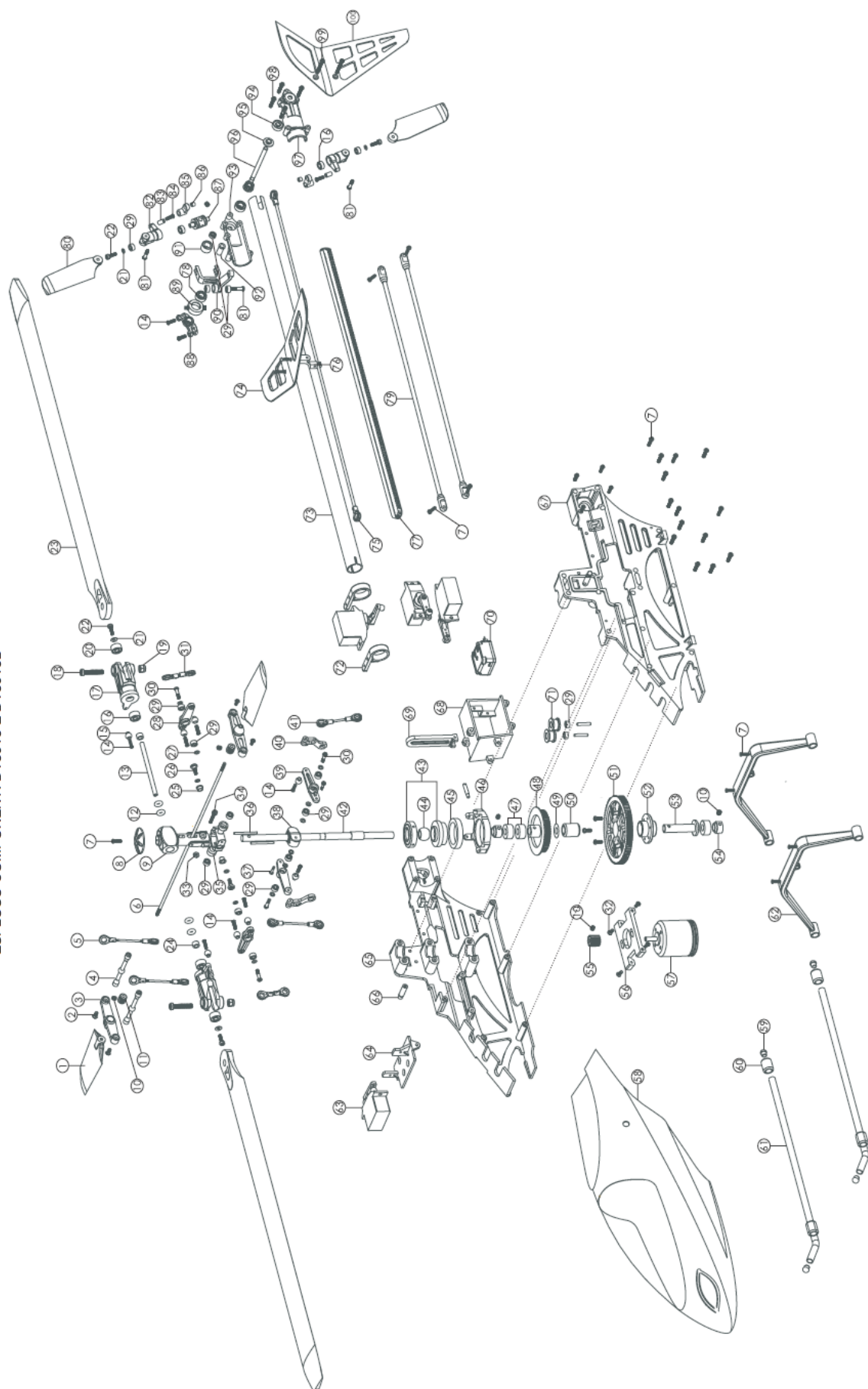
ERZ 116

ERZ 117

ESPLOSO

1. Palette Fly Bar
2. Vite a croce m2x5 mm
3. Braccio montaggio fly bar
4. Componente fly bar
5. Asta collegamento
6. Fly bar
7. Vite m2x7 mm
8. Placchetta testa rotore
9. Testa rotore principale
10. Vite m3x3 mm
11. Anello di rame 2x5,5x6,5 mm
12. O-Ring
13. Assale montaggio pale principali
14. Vite a croce m2x7 mm
15. Sfera cava
16. Cuscinetto 3x6x2,5 mm
17. Supporto ali rotore principale
18. Vite m3x16mm
19. Dado nylon m3
20. Cuscinetto 3x8x4 mm
21. Rondelle rame per assale montaggio pale
22. Vite m2x5 mm
23. Pale rotore principale
24. Rondelle rame e alluminio per assale pale
25. Vite a croce
26. Vite m2x5 mm
27. Rondella rame 3,5x2x0,2 mm
28. Washout control arm
29. Vite 2x5x2,5 mm
30. Vite a croce
31. Asta collegamento piatto oscillante con rotore principale
32. Vite croce m2x10 mm
33. Dado nylon m2
34. Vite m2x12 mm
35. Supporto fly bar
36. Ago montaggio washout
37. Vite m1.4x7 mm
38. Washout base
39. Braccio controllo stabilizzatore
40. Braccio controllo stabilizzatore - collegamento
41. Aste collegamento piatto oscillante
42. Albero principale
43. Anelli interni piatto oscillante
44. Sfera piatto oscillante
45. Cuscinetto 17x23x4 mm
46. Anello esterno piatto oscillante
47. Cuscinetti 5x11x5 mm
48. Ingranaggio comando rotore coda
49. Rondella alluminio
50. Cuscinetto monodirezionale 6x10x12 mm
51. Ingranaggio principale
52. Supporto ingranaggio principale
53. Innesto cuscinetto monodirezionale
54. Anello alluminio albero principale
55. Pignone motore
56. Supporto motore
57. Motore brushless
58. Fusoliera (Canopy)
59. Tappo terminazione tubo pattino atterraggio
60. Anello plastica per tubo pattino atterraggio
61. Tubo pattino atterraggio alluminio
62. Pattino atterraggio alluminio
63. Servocomandi
64. Supporto anteriore servocomando
65. Semi telaio destro
66. Supporto montaggio canopy
67. Semi telaio sinistro
68. Supporto posteriore servocomando
69. Supporto anti rotazione piatto oscillante
70. Giroscopio
71. Ruote per cinghia trasmissione rotore coda
72. Supporti montaggio servocomando rotore coda
73. Tubo principale coda
74. Stabilizzatore orizzontale
75. Asta collegamento servocomando rotore coda
76. Supporto montaggio stabilizzatore orizzontale
77. Cinghia trasmissione moto rotore coda
78. Cuscinetto 4x8x3 mm
79. Aste fissaggio tubo coda
80. Pale rotore coda
81. Vite m2x9 mm
82. Supporto pale rotore coda
83. Anello rame m3x6,5 mm
84. Vite a croce m2x10 mm
85. Leva controllo rotore coda
86. Anello rame m3x2,5 mm

87. Supporto rotore di coda
88. Comando pale rotore di coda
89. Anello oscillante
90. Forcella regolazione passo rotore coda
91. Ruota cinghia trasmissione
92. Perno rame argento 4x10x2 mm
93. Telaietto destro coda
94. Cuscinetto 3x8x3 mm
95. Ruota cinghia rotore
96. Albero coda
97. Telaietto sinistro coda
98. Vite a croce m2x10 mm
99. Vite a croce m2x16 mm
100. Stabilizzatore verticale

ESPLOSO COMPONENTI DY8918 E DY8918B

LEGGERE E CONSERVARE

Il modello radiocomandato è equipaggiato con un circuito alimentato da un pacco batterie tipo Li-Po 11.1V 2200 mAh (inclusa) complessivi per il veicolo e da 8 pile tipo AA LR6 1,5V per il radiocomando (non incluse nella confezione).

Smaltire le batterie esaurite secondo le disposizioni locali vigenti, non buttare tra i rifiuti domestici.

Smaltire il modello separatamente dai rifiuti domestici secondo le disposizioni locali vigenti. Riconsegnare il prodotto presso il luogo di acquisto o conferirlo presso l'apposito centro locale di raccolta. Tutti gli apparecchi elettrici ed elettronici possono contenere sostanze dannose per l'ambiente e al salute umana se non smaltite correttamente. Sono previste sanzioni in caso di smaltimento abusivo nel territorio della CEE.

Dichiarazione di conformità secondo la Direttiva R&TTE

Con la presente si dichiara che il prodotto è conforme ai requisiti essenziali a ogni prescrizione pertinente della Direttiva 1999/5/CE (R&TTE).

Hornby Italia Srl non si assume alcuna responsabilità in caso di modifiche e/o manomissione del modello.